

Comment concevoir un robot sous-marin océanographique ?

NOM

CLASSE

PRÉNOM

ÉTUDE GÉNÉRALE DU HROV ARIANE

à partir de la vidéo « Les premières plongées du HROV »

Répondez au questionnaire.

Conseil : munissez-vous d'un casque audio



L'équipe du « Projet Ariane »

Qui est Ewen Raugel ? Quelle est sa fonction ?	
Quel est le métier de Laurent Artzner ?	
Qui est Lorenzo Brignone ?	
Combien de personnes ont participé à la phase de test de plongée ? (équipage, unité des systèmes sous-marins, plongeurs)	

Spécifications techniques du HROV

Que signifie l'acronyme HROV ?	
Qu'est-ce qui différencie le HROV du Victor 6000 ?	
Quelles spécificités techniques permettent de dire que le ROV Ariane est un engin hybride ?	
Quelle est la quantité d'énergie embarquée ?	
Quelle est l'autonomie de l'engin ?	
Combien de propulseurs (système à hélice) possède le robot ? Avec les projecteurs, ces éléments consomment beaucoup.	

NOM

CLASSE

PRÉNOM

Liaison du robot sous-marin avec le navire

Comment est relié le HROV au navire en surface ?	
Comment s'appelle le système mécanique permettant de rembobiner la fibre optique ?	
Par quel moyen l'Ifremer a-t-il protégé cette innovation ?	

Modes de fonctionnement du robot sous-marin

Quels sont les deux modes de fonctionnement du HROV Ariane ?	
En mode autonome, comment le HROV communique-t-il avec la surface ?	

Poste de pilotage et télé-opération

Quel système technique permet de piloter manuellement les mouvements d'Ariane ?	
Comment le pilote visualise-t-il les déplacements du ROV sur le poste de commande ?	
Quels systèmes de vision ont été prévus sur le ROV en immersion ?	